

# CFM-MX10N CFM-MX20N

Versione 1.4.0 MANUALE DI ISTRUZIONI

Mecal S.r.l. Strada per Felizzano 18, I – 15043 Fubine (AI) Tel.: +39 0131 792792, Fax: +39 0131 792733/4 Homepage: www.Mecal.net



2.1       Vista frontale       4         2.2       Vista posteriore       4         3.1       Sensori di forza piezoelettrici       6         3.2       Interruttore di attivazione       7         3.3       Cavo I/O (DIN Sub2SP)       7         3.4       Pro MK (software di monitoraggio per PC)       9         3.5       Lettore di codici a barre       10         3.6       Chiave dongle per la protezione di modo       10         3.7       Sistema esteso       11         1       Installare il sensore piezoelettrico sulla piastra base       12         4.1       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.4       Impostare l'interruttore di attivazione       14         5.1       Configurazione della comunicazione       14         5.1       Configurazione della comunicazione       14         6       Avvio delle operazioni       15         7.1       Controllo a distarazi (reset errore, bypass, apprendimento)       14         6.1       Accensione (ON)       16         6.1       Accensione (ON)       16         7.3       Installazione e applicatore.       17         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno <t< th=""><th>1</th><th>No Vis</th><th>rme di sicurezza</th><th>3 4</th></t<>	1	No Vis	rme di sicurezza	3 4
12.1       Visita posteriore       4         2.2       Visita posteriore       5         3.1       Sensori di forza piezoelettrici       6         3.1       Sensori di forza piezoelettrici       6         3.2       Interruttore di attivazione       7         3.3       Cavo I/O (DIN Sub25P)       7         3.4       Pro MX (software di monitoraggio per PC)       9         3.5       Lettore di codici a barre       10         3.6       Chiave dongle per la protezione di modo       10         3.7       Sistema esteso       11         4       Installare il sensore piezoelettrico sulla piastra base       12         4.1       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.3       Indigurazione della comunicazione       14         5       Configurazione della comunicazione       14         5.3       Installazione di ProMX       166         6       Avio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18 <t< td=""><td>2</td><td>21</td><td>Vista frontale</td><td>4</td></t<>	2	21	Vista frontale	4
3       Connessione       5         3.1       Sensori di forza piezoelettrici       6         3.2       Interruttore di attivazione       7         3.3       Cavo I/O (DIN Sub25P)       7         3.4       Pro MX (software di monitoraggio per PC)       9         3.5       Lettore di codici a barre       10         3.7       Sistema esteso       11         4       Installare il sensore piezoelettrico sulla piastra base       12         4.1       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.3       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.4       Impostare l'interruttore di attivazione       14         5.3       Installare il comunicazione       14         5.3       Installazione di comunicazione       14         5.3       Installazione di ProMX       16         6.4       Avio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Controllo area T1, T2 e T3 <td< td=""><td></td><td>22</td><td>Vista posteriore</td><td>4</td></td<>		22	Vista posteriore	4
3.1       Sensori di forza piezoelettrici       6         3.2       Interruttore di attivazione       7         3.3       Cavo I/O (DIN Sub25P)       7         3.4       Pro MX (software di monitoraggio per PC)       9         3.5       Lettore di codici a barre       10         3.6       Chiave dongle per la protezione di modo       10         3.7       Sistema esteso       11         4       Installare il sensore piezoelettrico sulla piastra base       12         4.1       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.3       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       14         5.1       Configurazione della comunicazione       14         5.1       Configurazione della comunicazione       14         5.3       Installazione di ProMX       16         6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       14         7       Funzionamento       18         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo TD       22         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spatamento, monitoraggio CPK	3	Co	nnessione	5
3.2       Interruttore di attivazione       7         3.2       Cavo I/O (DIN Sub25P)       7         3.4       Pro MX (software di monitoraggio per PC)       9         3.5       Lettore di codici a barre       10         3.6       Chiave dongle per la protezione di modo       10         3.7       Sistema esteso       11         4       Installare il sensore piezoelettrico sulla piastra base       12         4.1       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.3       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       14         4.4       Inostare l'interruttore di attivazione       14         5.1       Controllo a distanza (reset errore, bypass, apprendimento)       14         5.3       Installazione di ProMX       16         6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo orae T1, T2 e T3       21         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       22         7.4       Controllo postaremoto, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, error	•	3.1	Sensori di forza piezoelettrici	6
3.3       Cavo I/O (DIN Sub25P)       7         3.4       Pro MX (software di monitoraggio per PC)       9         3.5       Lettore di codici a barre       10         3.6       Chiave dongle per la protezione di modo       10         3.7       Sistema esteso       11         4       Installare il sensore piezoelettrico sulla piastra base       12         4.1       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.3       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.4       Impostare l'interruttore di attivazione       14         5       Configurazione della comunicazione       14         6       Configurazione della comunicazione       14         5.1       Controllo a distanza (reset erore, bypass, apprendimento)       14         5.2       Apprendimento remoto e selezione programmi       15         6.3       Installazione di ProMX       16         6.4       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         7.1       Controllo TD       22       22		3.2	Interruttore di attivazione	7
3.4       Pro MX (software di monitoraggio per PC)       9         3.5       Lettore di codici a barre       10         3.6       Chiave dongle per la protezione di modo       10         3.7       Sistema esteso       11         4       Installazione       12         4.1       Installare il sensore piezoelettrico sulla piastra base       12         4.2       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.3       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.4       Impostare l'interruttore di attivazione       14         5       Configurazione della comunicazione       14         5.1       Controllo a distanza (reset errore, bypass, apprendimento)       14         5.2       Apprendimento remoto e selezione programmi       15         5.3       Installazione di ProMX       16         6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di flo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Funzionamento       21         7.2 <td></td> <td>3.3</td> <td>Cavo I/O (DIN Sub25P)</td> <td>7</td>		3.3	Cavo I/O (DIN Sub25P)	7
3.5       Lettore di codici a barre       10         3.6       Chiave dongle per la protezione di modo       10         3.7       Sistema esteso       11         1       Installazione       12         4.1       Installare il sensore piezoelettrico sulla piastra base       12         4.1       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.3       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.4       Impostare l'interruttore di attivazione       14         5       Configurazione della comunicazione       14         5.1       Installazione di ProMX       16         6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Funzionamento       21         7.2       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: so		3.4	Pro MX (software di monitoraggio per PC)	9
3.6       Chiave dongle per la protezione di modo       10         3.7       Sistema esteso       11         4       Installaro esteso       12         4.1       Installare il sensore piezoelettrico sulla piastra base       12         4.1       Installare il sensore piezoelettrico nell'adattatore della slitta       13         4.3       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.4       Impostare l'interruttore di attivazione       14         5       Configurazione della comunicazione       14         6.1       Controllo a distanza (reset errore, bypass, apprendimento)       14         5.3       Installazione di ProMX       16         6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo TD       22         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo postamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: sorraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         7.5       Monitoraggio di picchi e guadagn		3.5	Lettore di codici a barre	10
3.7       Sistema esteso       11         4       Installazione       12         4.1       Installare il sensore piezoelettrico sulla piastra base       12         4.2       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         3.3       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.4       Impostare l'interruttore di attivazione       14         5       Configurazione della comunicazione       14         5.1       Controllo a distanza (reset errore, bypass, apprendimento)       14         5.2       Apprendimento remoto e selezione programmi       15         5.3       Installazione di ProMX       16         6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo postamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)       25         7.6       Cos'è un errore nei dati?       25		3.6	Chiave dongle per la protezione di modo	10
4       Installazione       12         4.1       Installare il sensore piezoelettrico sulla piastra base       12         4.2       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della slitta       13         4.3       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.4       Impostare l'interruttore di attivazione       14         5       Configurazione della comunicazione       14         5.1       Controllo a distanza (reset errore, bypass, apprendimento)       14         5.2       Apprendimento remoto e selezione programmi       15         5.3       Installazione di ProMX       16         6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Funzionamento       21         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo TD       23         7.5       Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)       25         7.6       Cos'è un errore nei dati?       25         7.7<		3.7	Sistema esteso	11
4.1       Installare il sensore piezoelettrico nell'adattatore della slitta       13         4.2       Installare il sensore piezoelettrico nell'adattatore della slitta       13         4.3       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.4       Impostare l'interruttore di attivazione       14         5       Configurazione della comunicazione       14         5.1       Controllo a distanza (reset errore, bypass, apprendimento)       14         5.3       Installazione di ProMX       16         6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         7       Etichiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Funzionamento       22         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo postamento, monitoraggio CPK       23         7.3       Monitoraggi di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori nelativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         8 <td>4</td> <td>Ins</td> <td>tallazione</td> <td>12</td>	4	Ins	tallazione	12
4.2       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.3       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.4       Impostare l'interruttore di attivazione       14         5       Configurazione della comunicazione       14         6.1       Controllo a distanza (reset errore, bypass, apprendimento)       14         5.3       Installazione di ProMX       16         6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Funzionamento       21         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo TD       22         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori nelativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         7.6       Cos'è un errore nei dati?       25         7.7       Errori nelativi di clileranza (1): impostazione di u		4.1	Installare il sensore piezoelettrico sulla piastra base	12
4.3       Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa       13         4.4       Impostare l'interruttore di attivazione       14         5       Configurazione della comunicazione       14         5.1       Controllo a distanza (reset errore, bypass, apprendimento)       14         5.2       Apprendimento remoto e selezione programmi       15         5.3       Installazione di ProMX       16         6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Funzionamento       21         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         7.6       Cos'è un errore nei dati?       25         7.7       Errori nei dati e difetti di cimpatura (esempi tipici)       25         7.8       Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento       28         8 <td< td=""><td></td><td>4.2</td><td>Installare il sensore piezoelettrico nell'adattatore della slitta</td><td>13</td></td<>		4.2	Installare il sensore piezoelettrico nell'adattatore della slitta	13
4.4       Impostare l'interruttore di attivazione       14         5       Configurazione della comunicazione       14         5.1       Controllo a distanza (reset errore, bypass, apprendimento)       14         5.2       Apprendimento remoto e selezione programmi       15         5.3       Installazione di ProMX       16         6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Funzionamento       21         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo TD       22         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         7.6       Cos <sup>5</sup> un errore nei dati?       25       25         7.7       Errori nei dati e difetti di cimpatura (esempi tipici)       25         7.8       Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevam		4.3	Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa	13
5       Configurazione della comunicazione       14         5.1       Controllo a distanza (reset errore, bypass, apprendimento)       14         5.2       Apprendimento remoto e selezione programmi       15         5.3       Installazione di ProMX       16         6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Funzionamento       21         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo TD       22         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         7.6       Cos'è un errore nei dati?       25       25         7.7       Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)       25         7.8       Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento       28         8       Parametri utili       29 <td></td> <td>4.4</td> <td>Impostare l'interruttore di attivazione</td> <td>14</td>		4.4	Impostare l'interruttore di attivazione	14
5.1       Controllo a distanza (reset errore, bypass, apprendimento)       14         5.2       Apprendimento remoto e selezione programmi       15         5.3       Installazione di ProMX       16         6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Funzionamento       21         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo TD       22         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         7.6       Cos'è un errore nei dati?       25       25         7.7       Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)       25         7.8       Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento       28         8       Parametri utili       29         8.1       Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro	5	Co	nfigurazione della comunicazione	14
5.2       Apprendimento remoto e selezione programmi       15         5.3       Installazione di ProMX       16         6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Funzionamento       21         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo TD       22         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         7.6       Cos'è un errore nei dati?       25         7.7       Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)       25         7.8       Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento       28         8       Parametri utili       29         8.1       Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma       29         8.2       Variazione curva completa o semi-curva       31		5.1	Controllo a distanza (reset errore, bypass, apprendimento)	14
5.3       Installazione di ProMX       16         6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Funzionamento       21         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo TD       22         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         7.6       Cos'è un errore nei dati?       25       25         7.7       Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)       25         7.8       Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento       28         8       Parametri utili       29         8.1       Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma       29         8.2       Variazione di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]       31         8.5       THD: lin		5.2	Apprendimento remoto e selezione programmi	15
6       Avvio delle operazioni       16         6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Funzionamento       21         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo TD       22         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         7.6       Cos'è un errore nei dati?       25         7.7       Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)       25         7.8       Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento       28         8       Parametri utili       29         8.1       Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma       29         8.2       Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze       30         8.3       Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]       31     <		5.3	Installazione di ProMX	16
6.1       Accensione (ON)       16         6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Funzionamento       21         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo TD       22         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         7.6       Cos'è un errore nei dati?       25         7.7       Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)       25         7.8       Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento       28         8       Parametri utili       29         8.1       Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma       29         8.2       Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze       30         8.3       Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]       31         8.4       Misurazione du oglia       32     <	6	A٧	vio delle operazioni	16
6.2       Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di filo, terminale e applicatore.       17         6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Funzionamento       21         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo TD       22         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         7.6       Cos'è un errore nei dati?       25         7.7       Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)       25         7.8       Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento       28         8       Parametri utili       29         8.1       Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma       29         8.2       Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze       30         8.3       Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]       31         8.4       Misurazione curva completa o semi-curva       31         8.5       THD: linee di soglia		6.1	Accensione (ON)	16
filo, terminale e applicatore.176.3 Memorizzare una curva di forza di riferimento187 Funzionamento217.1 Controllo area T1, T2 e T3217.2 Controllo TD227.3 Monitoraggio di picchi e guadagno237.4 Controllo spostamento, monitoraggio CPK237.5 Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti237.6 Cos'è un errore nei dati?257.7 Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)257.8 Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento288 Parametri utili298.1 Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma298.2 Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze308.3 Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]318.4 Misurazione curva completa o semi-curva318.5 THD: linee di soglia328.6 Allineamento dei picchi338.7 Impostazione del dongle339 Elenco parametri349 Elenco parametri34		6.2	Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione corrente di	
6.3       Memorizzare una curva di forza di riferimento       18         7       Funzionamento       21         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo TD       22         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         7.6       Cos'è un errore nei dati?       25         7.7       Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)       25         7.8       Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento       28         8       Parametri utili       29         8.1       Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma       29         8.2       Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze       30         8.3       Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]       31         8.4       Misurazione curva completa o semi-curva       31         8.5       THD: linee di soglia       32         8.6       Allineamento dei picchi       33         8.7       Impostazione del dongle			filo, terminale e applicatore.	17
7       Funzionamento       21         7.1       Controllo area T1, T2 e T3       21         7.2       Controllo TD       22         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         7.6       Cos'è un errore nei dati?       25         7.7       Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)       25         7.8       Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento       28         8       Parametri utili       29         8.1       Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma       29         8.2       Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze       30         8.3       Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]       31         8.4       Misurazione curva completa o semi-curva       31         8.5       THD: linee di soglia       32         8.6       Allineamento dei picchi       33         8.7       Impostazione del dongle       33         9       Elenco parametri       34      <	_	6.3	Memorizzare una curva di forza di riferimento	18
7.1       Controllo area 11, 12 e 13       21         7.2       Controllo TD       22         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         7.6       Cos'è un errore nei dati?       25         7.7       Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)       25         7.8       Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento       28         8       Parametri utili       29         8.1       Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma       29         8.2       Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze       30         8.3       Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]       31         8.4       Misurazione curva completa o semi-curva       31         8.5       THD: linee di soglia       32         8.6       Allineamento dei picchi       33         8.7       Impostazione del dongle       33         9       Elenco parametri       34         10       CF       Denfaretine conformity	1	Fur		21
7.2       Controllo TD       22         7.3       Monitoraggio di picchi e guadagno       23         7.4       Controllo spostamento, monitoraggio CPK       23         7.5       Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti       23         7.6       Cos'è un errore nei dati?       25         7.7       Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)       25         7.8       Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento       28         8       Parametri utili       29         8.1       Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma       29         8.2       Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze       30         8.3       Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]       31         8.4       Misurazione curva completa o semi-curva       31         8.5       THD: linee di soglia       32         8.6       Allineamento dei picchi       33         8.7       Impostazione del dongle       33         9       Elenco parametri       34		/.1	Controllo area 11, 12 e 13	21
7.3Monitoraggio di picchi e guadagno237.4Controllo spostamento, monitoraggio CPK237.5Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti237.6Cos'è un errore nei dati?257.7Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)257.8Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento288Parametri utili298.1Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma298.2Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze308.3Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]318.4Misurazione curva completa o semi-curva318.5THD: linee di soglia328.6Allineamento dei picchi338.7Impostazione del dongle339Elenco parametri3410CEDedaration of Conformity		7.2	Controllo ID	22
7.4Controllo spostamento, monitoraggio CPK237.5Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti237.6Cos'è un errore nei dati?257.7Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)257.8Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento288Parametri utili298.1Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma298.2Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze308.3Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]318.4Misurazione curva completa o semi-curva318.5THD: linee di soglia328.6Allineamento dei picchi338.7Impostazione del dongle339Elenco parametri3410CEDesloration of Conformity		1.3	Monitoraggio di picchi e guadagno	23
7.5Errori relativi al dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti237.6Cos'è un errore nei dati?257.7Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)257.8Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento288Parametri utili298.1Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma298.2Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze308.3Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]318.4Misurazione curva completa o semi-curva318.5THD: linee di soglia328.6Allineamento dei picchi338.7Impostazione del dongle339Elenco parametri34		1.4 7.5	Controllo spostamento, monitoraggio CPK	23
7.0Cos e un errore ner dati?257.7Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)257.8Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento288Parametri utili298.1Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma298.2Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze308.3Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]318.4Misurazione curva completa o semi-curva318.5THD: linee di soglia328.6Allineamento dei picchi338.7Impostazione del dongle339Elenco parametri34		1.5	Errori relativi al dati: sovraccanco, sotto-canco, errore di spostamento, errore dati mancanti Casib un errore poi deti?	23
7.7Error her dati e diletti di chimpatura (esempli tipici)257.8Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento288Parametri utili298.1Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma298.2Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze308.3Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]318.4Misurazione curva completa o semi-curva318.5THD: linee di soglia328.6Allineamento dei picchi338.7Impostazione del dongle339Elenco parametri34		1.0 7.7	Cos e un enore nel dall?	20
7.5Manuterizione quotidiana per aumentare la sensibilità di nievamento268Parametri utili298.1Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma298.2Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze308.3Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]318.4Misurazione curva completa o semi-curva318.5THD: linee di soglia328.6Allineamento dei picchi338.7Impostazione del dongle339Elenco parametri3410CEDeelaration of Confermity		1.1 7 0	Enon nel dall e diletti di chimpatura (esempi tipici) Manutanzione quetidione per sumentare la consibilità di rilevemente	20
8.1Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma298.2Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze308.3Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]318.4Misurazione curva completa o semi-curva318.5THD: linee di soglia328.6Allineamento dei picchi338.7Impostazione del dongle339Elenco parametri34	Q	7.0 Dai	ramotri utili	20
8.1Variazione di tolleranza (1): impostazione di un alto numero di programma238.2Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze308.3Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]318.4Misurazione curva completa o semi-curva318.5THD: linee di soglia328.6Allineamento dei picchi338.7Impostazione del dongle339Elenco parametri3410CEDeclaration of Confermity	0	2 1	Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma	29
8.2       Valid2lone of tolleran2a (2): modified della tolleran2a riella tabella delle tolleran2e       30         8.3       Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]       31         8.4       Misurazione curva completa o semi-curva       31         8.5       THD: linee di soglia       32         8.6       Allineamento dei picchi       33         8.7       Impostazione del dongle       33         9       Elenco parametri       34         10       CE       Declaration of Confermity       36		8.2	Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze	20
8.4Misurazione curva completa o semi-curva318.5THD: linee di soglia328.6Allineamento dei picchi338.7Impostazione del dongle339Elenco parametri3410CEDeclaration of Conformity		0.2 8 3	Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur_auto [OFF]]	31
8.5THD: linee di soglia328.6Allineamento dei picchi338.7Impostazione del dongle339Elenco parametri3410CEDeclaration of Conformity36		8.4	Misurazione curva completa o semi-curva	31
8.6Allineamento dei picchi338.7Impostazione del dongle339Elenco parametri3410CEDeclaration of Conformity36		8.5	THD: linee di sodia	32
8.7Impostazione del dongle339Elenco parametri3410CEDeclaration of Conformity36		8.6	Allineamento dei picchi	33
9 Elenco parametri 34		87	Impostazione del dongle	33
10 CE Declaration of Conformity 36	9	Fle	enco parametri	34
10  CE = Decidiation of Comonity 30	10	) CE	- Declaration of Conformity	36



## 1 Norme di sicurezza

Attenersi alle seguenti precauzioni:

- La conoscenza delle note e delle norme di sicurezza basilari è un prerequisito per un utilizzo sicuro del sistema.
- Nel presente manuale di istruzioni sono contenute le indicazioni più importanti per il funzionamento del sistema in conformità ai requisiti di sicurezza.
- Tutte le persone che utilizzano il sistema sono tenute a osservare quanto indicato nel presente manuale di istruzioni, con particolare riferimento alle note per la sicurezza.
- Devono inoltre essere osservate rigorosamente tutte le regole e le norme per la prevenzione degli incidenti e per la protezione dell'ambiente applicabili alla sede corrispondente.

## La mancata osservanza è un rischio per la sicurezza!

Sono sempre applicabili le "condizioni generali di vendita e fornitura" a disposizione dell'utente. Qualsiasi richiesta di risarcimento per garanzia o responsabilità in caso di lesioni personali o danni alle cose sarà considerata nulla se ascrivibile a una o più delle seguenti cause.

- Uso dell'apparecchiatura per uno scopo diverso da quello cui è destinata.
- Installazione, messa in esercizio, azionamento e manutenzione eseguite in modo non corretto.
- Azionamento dell'apparecchiatura con dispositivi di sicurezza difettosi o con dispositivi di sicurezza o di protezione non funzionanti o montati in modo errato.
- Mancata osservanza delle informazioni contenute nelle istruzioni per l'uso per quanto concerne l'installazione, la messa in esercizio, il funzionamento e la manutenzione dell'apparecchiatura.
- Modifiche non autorizzate all'apparecchiatura.
- Riparazioni eseguite in modo non corretto (con pezzi di ricambio non originali) da parte di personale non autorizzato.
- Eventi causati da corpi estranei o forza maggiore.

## Importante!

L'uso conforme allo scopo previsto include anche:

- Rispetto di tutte le informazioni contenute nelle istruzioni per l'uso
- Rispetto ed esecuzione di tutti gli interventi di ispezione e manutenzione



## 2 Vista

2.1 Vista front	ale	Display LCD 2 x 16
Crimp Quality An	alyser CFM MX(N)	PREV TEACH PASS
Spia Ope/Alarm	Display I FD	Indicazione stato
CH1 (2) Ope	LED verde	Il sistema è in condizioni normali. I dati di aggraffatura sono CORRETTI.
CH1(2) Alarm	LED rosso	Il sistema non è in condizioni normali. I dati di aggraffatura sono ERRATI.

Tasti			$\backslash$
Tasto	Funzione	Tasto	Funzione
OPE	Modo operativo (monitoraggio + controllo)		Impostazione dati. Reimpostazione allarme
PAR	Parametri/Menu	PREV	Annulla inserimento dati. Indietro di un passaggio al cambio di modalità
TEACH	Apprendimento		Pagina successiva. Dati in alto durante input
PASS	Passaggio (by-pass)	DOWN	Pagina precedente. Dati in basso durante input.

## 2.2 Vista posteriore



	Nome	Funzione	Nome	Funzione
	Interruttore di	Interruttore di accensione	RS232C CH1	DINSUB9P(F) per ProMX, MXD, Caricamento
	accensione			programma, Analizzatore pressa
<b>a</b> 1	Ingresso	00.250 / AC 20 max	RS232C CH2	DINSUB9P(M) per lettore codici a barre, tester
Opzione	alimentazione	90-250 VAC, 2A Max.		di trazione
	Ethernet	Connettore per LAN Ethernet	EX I/O	Riservato per porte IO opzionali
	Sensore forza	Connettore BNC, canale 1	I/O	DIN SUB25P porte IO standard
	Sensore forza	Connettore BNC, canale 2		



3 Connessione





CFM-MX - Manuale di istruzioni - Versione 1.4.0 3.1 Sensori di forza piezoelettrici

Tutti i sensori di forza possono essere collegati a tutte le unità CFM con cavi schermati BNC. Sono tutti sensori di forza a effetto piezoelettrico. FTW è il tipo di cavo di uscita. Prestare attenzione alle

interferenze di alimentazione e ai rumori esterni perché il sensore integrato del circuito amplificatore è messo a massa direttamente sulla scatola del sensore, il che significa che la macchina deve essere perfettamente collegata alla terra. Collegamento



cavo BNC a sensori di forza piezoelettrici



CFM-MX - Manuale di istruzioni - Versione 1.4.0 <u>Cavi BNC</u> Lunghezza standard = 5 m Uso pressa manuale = 1,5 m di lunghezza

## Opzione:

un cavo BNC-BNC più flessibile sarà disponibile per il sensore montato nell'adattatore della slitta.

## Opzione:

un cavo BNC-BNC più resistente al rumore sarà disponibile per il sensore in condizioni difficili.

#### 3.2 Interruttore di attivazione

Interruttore di attivazione: potenza 12VDC, tipo NPN

#### Cavo I/O (DIN Sub25P) 33

Care no (Diri Cabi	,	
Funzione	I/O	Colore filo/Funzione
Reset est.	in	ARANCIO con punto NERO
Apprend. est.	in	ARANCIO con punto ROSSO
Bypass est.	in	GIALLO con punto NERO
Remoto/Locale Selez. Prog.	in	GIALLO con punto ROSSO
Trigger CH1	in	VERDE con punto NERO
Trigger CH2	in	VERDE con punto ROSSO
Prog. n. Bit 0	in	GRIGIO con punto NERO
Prog. n. Bit 1	in	GRIGIO con punto ROSSO
Prog. n. Bit 2	in	BIANCO con punto NERO
Prog. n. Bit 3	in	BIANCO con punto ROSSO
Prog. n. Bit 4	in	ARANCIO con punti NERI (d)
Prog. n. Bit 5	in	ARANCIO con punti ROSSI (d)
Potenza +12V		GIALLO con punti NERI (d)
Crimpatura errata	Stop	GIALLO con punti ROSSI (d)
Crimpatura corretta	Relé	VERDE con punti NERI (d)
СОМ ———	J	VERDE con punti ROSSI (d)
Espulsione CH1	Relé	GRIGIO con punti NERI (d)
Espulsione CH2		GRIGIO con punti ROSSI (d)
Modo apprend.	out	BIANCO con punti NERI (d)
CH1 sub	in	BIANCO con punti ROSSI (d)
CH2 sub	in	ARANCIO con punti NERI (3)
Segnale ricon.	out	ARANCIO con punti ROSSI (3)
arresto bidirez.	out	GIALLO con punti NERI (3)
0V		GIALLO con punti ROSSI (3)
0V		VERDE con punti NERI (3)
	Funzione Reset est. Apprend. est. Bypass est. Remoto/Locale Selez. Prog. Trigger CH1 Trigger CH2 Prog. n. Bit 0 Prog. n. Bit 1 Prog. n. Bit 2 Prog. n. Bit 2 Prog. n. Bit 3 Prog. n. Bit 3 Prog. n. Bit 5 Potenza +12V Crimpatura errata COM Espulsione CH1 Espulsione CH2 Modo apprend. CH1 sub CH2 sub Segnale ricon. arresto bidirez. OV OV	FunzioneI/OReset est.inApprend. est.inBypass est.inRemoto/LocaleinSelez. Prog.inTrigger CH1inTrigger CH2inProg. n. Bit 0inProg. n. Bit 1inProg. n. Bit 2inProg. n. Bit 3inProg. n. Bit 4inProg. n. Bit 5inPotenza +12VStopCrimpatura errataStopCrimpatura corretaStopCoMStopEspulsione CH1ReléEspulsione CH2inModo apprend.outCH1 subinSegnale ricon.outOVOVOVI











Din sub25P I/O

Eject, Stop, etc.

Check and identify wires of cable by insulators color and dots (color & Nos.)

Dot	single dot
Dots(2)	
Dots(3)	



IN e OUT Relé

Collettore aperto NPN micro relé



## CFM-MX - Manuale di istruzioni - Versione 1.4.0 <u>Schema circuito di I/O</u>



## Assegnazione DIN SUB25P





L'uscita di espulsione usa il relé. Di default è impostata su normalmente aperta. Modificare la posizione del DIP switch per impostarlo su normalmente chiuso,

JP2	CH2 espulsione N.O	
JP3	CH2 espulsione N.C	
JP4	CH1 espulsione N.O	la posizione cerchiata sarà
JP5	CH1 espulsione N.C	l'impostazione predefinita
JP6	Di solito è la terra	
JP7	Di solito è 12V	

	B	
	00	JP2
	00	JP3
	00	JP4
	00	JP5
	00	JP6
1 B1 242	00	JP7
	100	-

Suggerimento

Se è richiesta grande potenza, aggiungere un relé esterno grande [esempio: 200V 1A]





## 3.4 Pro MX (software di monitoraggio per PC)

Assegnazione dei pin RS232C

CH1	Function	CH2	Function		
1	+18VDC	1	NC		
2	RxD	2	RxD	Option	
3	TxD	3	TxD	,	CITHERINET - RS-232C CH2
4	+8VDC	4	NC		FORCE SERVICES - COM MORE
5	GND	5	GND		
6	GND	6	GND	Marsh Line	
7	RTS	7	RTS		Use our providing RS232C
8	CTS	8	CTS	Female Male	cable only for PC program
9	Dongle	9	NC	Pins Pins	ProMX and Display MXD.

Suggerimento

Se il cavo RS232C ha connettori femmina alle due estremità, inserire un variatore di genere sul lato CFM-MXN per convertire i pin femmina in maschi



CFM-MX - Manuale di istruzioni - Versione 1.4.0 3.5 Lettore di codici a barre

Tipo di lettura Code 39. Disponibile in versione laser e a infrarossi. Consente di leggere il numero di programma per il canale 1 e il canale 2.



La funzionalità di lettura di codici a barre verrà estesa nel programma opzionale per il controllo sistematizzato. Ad esempio, verranno letti i numeri di applicatore e materiale per il controllo dati centralizzato.

## 3.6 Chiave dongle per la protezione di modo

Opzione



Per proteggere le modalità da pressioni indesiderate dei pulsanti, è possibile impostare la protezione tramite dongle in

Parametri. Se si imposta ON per Reset, Le , TEACH o PASS, le modalità corrispondenti saranno accessibili solo se è inserito un dongle nella porta RS232C.

10. Dongl Ptotct

10. Dongl Ptotct Reset [OFF]

10. Dongl Ptotct PAR [OFF]

10. Dongl Ptotct TEACH [OFF]

10. Dongl Ptotct PASS [OFF]

ON, OFF

REV



3.7 Sistema esteso



### Sono disponibili i seguenti accessori opzionali:

- 1. Sistema BBMX (LAN Ethernet)
- 2. Connessione tester di trazione tramite PC
- 3. Connessione micrometro



## 4 Installazione

## 4.1 Installare il sensore piezoelettrico sulla piastra base

Il sensore di forza può essere montato in due modi sulla macchina: a sandwich mediante BMD della piastra base superiore e inferiore e installazione su RMD dell'adattatore della slitta. Si consiglia di installarlo nella slitta.

1<sup>a</sup> scelta: RMD (Ram Measuring Device) 2<sup>a</sup> scelta: FMD (Frame Measuring Device) 3<sup>a</sup> scelta: BMD (Base Measuring Device)

- Il sensore viene inserito tra la piastra superiore e quella inferiore. Provare a collocarlo il più vicino possibile sotto la forza della taglierina. Lo scarto tra la piastra superiore e quella inferiore sarà 0,2 = 0,3 mm. La molatura del foro di posizionamento del sensore sarà finita con o meglio.
- 2. Lo spessore del sensore di FTW20 è progettato su  $4,00 \pm 0,01$  mm. L'altezza della piastra base superiore e inferiore è T = 10 mm. L'altezza dell'area del sensore T sarà  $3,96 \pm 0,01$  mm per ricevere una forza di aggraffatura completa.

## Precarico del sensore

Applicare la forza di pre-carico per serrare il sensore. Il sensore di forza restituirà una tensione lineare con livello di forza da basso a alto.





[Operazione di precarico]

## Suggerimento

Dopo il pre-carico, la percentuale (ad esempio 15%) scenderà lentamente per tornare a zero (0,0%). Non è rilevante. Non tentare di aggiungere altra forza.



4.2 Installare il sensore piezoelettrico nell'adattatore della slitta





- 4.3 Installare il sensore piezoelettrico sulla colonna della pressa
  - 1. Individuare una superficie piana nella posizione corretta sulla parete della macchina.
  - 2. Praticare un foro e inserire il tassello M6 in dotazione. Attenzione a non danneggiare il tubo dell'olio o altre parti della macchina all'interno della parete.
  - 3. Grattare via la vernice dalla superficie affinché il sensore aderisca in modo ottimale.
  - 4. Installare il sensore in verticale e fissarlo con la vite M6 serrata al massimo.
  - 5. Collegare il cavo e il cavo BNC tra il sensore e l'unità CFM-MXN.

Il cavo del sensore è collegato al cavo BNC-BNC per l'unità CFM





#### CFM-MX - Manuale di istruzioni - Versione 1.4.0 4.4 Impostare l'interruttore di attivazione

Se si imposta l'attivazione su AUTO, non è

necessario impostare l'interruttore.

Se si seleziona l'attivazione mediante interruttore nel parametro, è necessario collegare l'interruttore sul lato macchina per rilevare il fondo della slitta al punto morto inferiore.



SLITTA IN ALTO



Osservazioni

Suggerimento

"Allarme errore attivatore" Se l'interruttore è difettoso o rileva uno scarto eccessivo, CFM-MXN visualizza questo allarme e ferma la macchina dopo la crimpatura.

SLITTA IN BASSO Interruttore di attivazione



📈 Linea nera "Segnale" Linea blu "Terra"

Linea marrone Alimentazione 12 – 24 V

## Suggerimento

Il sensore si attiva quando la slitta si avvicina al punto morto inferiore. Verificare che la piastra di supporto sia fissata saldamente e che il sensore sia abbastanza vicino alla slitta (meno di 2 mm)

## Controllo

5.1

Controllare lo scarto e la connessione del filo

#### 5 Configurazione della comunicazione

#	Funzione	I/O	Colore filo/Funzione
01	Reset est.	in	ARANCIO con punto NERO
02	Apprend. est.	in	ARANCIO con punto ROSSO
03	Bypass est.	in	GIALLO con punto NERO
04	Remoto/Locale	in	GIALLO con punto ROSSO
24	0V		GIALLO con punti ROSSI (3)
25	0V		VERDE con punti NERI (3)



Per il reset remoto, collegare 01 e 24.

Per il bypass remoto, collegare 04 e 24, quindi collegare 03 e 24.

Per l'apprendimento remoto, collegare 04 e 24 e collegare 02 e 24, guindi inserire i numeri di programma per il canale 1 e 2 rispettivamente. In genere è consigliabile creare un programma PLC a questo scopo (vedere pagina 16).



## 5.2 Apprendimento remoto e selezione programmi

- La selezione del numero di programma con I/O digitale è disponibile solo quando il controllo remoto è attivo (ON). (PL 04)
- La selezione del numero di programma con I/O digitale è disponibile solo in modalità apprendimento.
- Quando si attiva l'apprendimento esterno, sul display CFM-MX viene visualizzato quanto segue. Quando un nuovo numero di programma viene trasferito mediante DIO, viene visualizzato nella parte "XX".

C1	N. prog.	XX
C2	N. prog.	XX

- Il numero di programma viene inviato tramite D0 ~ D4 in modalità binaria.
- Se il numero di programma è impostato su "0", il canale è disabilitato. Non è disponibile alcun controllo.
- Se il numero di programma è impostato su "31", il canale non accetta un nuovo apprendimento e mantiene la modalità operativa.

[Sequenza di apprendimento remoto]

01	Segnale remoto ON dalla pressa (PIN 4)	08	La pressa emette il segnale STROBE
02	Segnale di apprendimento ON dalla pressa (PIN 2)	09	FM-MX legge il numero di programma 1
03	CFM emette il segnale di APPRENDIMENTO ON (PIN 19)	10	Campionatura
04	La pressa imposta il numero di programma del canale 1 (PIN 7-12)	11	CFM-MX rilascia il segnale di apprendimento
05	La pressa emette il segnale STROBE	12	La pressa rilascia il segnale di apprendimento
06	CFM-MX legge il numero di programma	13	CFM passa alla modalità OPE
07	La pressa imposta il numero di programma del canale 2		

## 5.2.1.1.1 Diagramma di flusso del processo





## CFM-MX - Manuale di istruzioni - Versione 1.4.0 5.3 Installazione di ProMX

ProMX è il software per PC per il monitoraggio e il controllo di CFM-MXN.

## **Preparazione**

- 1. PC con Windows XP, Windows 2000
- 2. Installare il programma tramite il CD-ROM allegato. Fare clic sul file Setup.exe. L'installazione verrà avviata automaticamente.
- 3. Il cavo di collegamento RX232C non è quello standard. Usare esclusivamente i nostri tra CFM-MX RS232C CH2 e il PC.
- 4. Eseguire il programma ProMX.

## Eseguire il software



Selezionare RS232C [ON] e lo stesso rapporto di velocità del PC. Fare clic su Log On per avviare il monitoraggio. Il colore diventa rosso.

## Suggerimento

Per tutte le operazioni di ProMX, consultare il relativo manuale.

## 6 Avvio delle operazioni

## 6.1 Accensione (ON)

Attivare l'interruttore di accensione sul pannello posteriore. Inizialmente compare il numero di versione del programma. Quindi viene attivata la modalità operativa.

È possibile collegare 100V ~ 220V liberamente e in sicurezza.



## MXN2 / versione programma 3.12



CFM-MX - Manuale di istruzioni - Versione 1.4.0 Suggerimento

Gli errori più comuni che si possono verificare in accensione sono:

- 1. [Errore sensore] guando il sensore non è alimentato (24VDC). Controllare il collegamento del sensore.
- 2. [Errore CPU] in caso di problemi con la CPU. Provare a

inizializzare i parametri premendo 🛄 guando l'interruttore di accensione viene posizionato su ON. Non dimenticare di inserire il dongle!!!

3. [Errore di sistema] in caso di problemi al circuito. Provare a

inizializzare i parametri con E guando l'interruttore di accensione viene posizionato u ON. Non dimenticare di inserire il dongle!!!



mentre si preme l'interruttore Premere di accensione.

Richiamare il n. di programma corretto per CH1 e CH2 in base alla combinazione 6.2 corrente di filo, terminale e applicatore.

## Selezione del numero di programma

Quando si modifica la combinazione di filo, connettore e applicatore, il controller CFM traccia curve di forza diverse. È guindi necessario che il sistema mantenga in memoria le condizioni ottimali per ogni combinazione. Si tratta del numero di programma.



La protezione tramite dongle è attiva (ON) in modalità parametri. Non è possibile attivare la modalità parametri per impostarla su "OFF".



Inserire il dongle e premere il pulsante 🔲 . Entrare in modalità parametri da Pro-MX, il programma per PC.

## #2 Quali parametri sono inclusi nel numero di programma?

Fatta eccezione per i parametri comuni, nel numero di programma sono impostate tutte le condizioni caratteristiche di ogni gruppo di misurazioni, a seconda della combinazione di connettore, filo e applicatore. Anche se il filo e il connettore crimpati sono uguali, è possibile impostare un numero di programma diverso quando viene usato un applicatore diverso.

#### 6.3 Memorizzare una curva di forza di riferimento

Premere il pulsante **TEACH** per memorizzare nell'unità CFM la curva di forza di riferimento, che sarà usata per confrontare e valutare i dati inviati successivamente

Il valore di guadagno è il livello di amplificazione del segnale del sensore

Avviare la crimpatura  $(1/4...2/4...3/4...4/4 \rightarrow \text{completa})$  per formare la curva di riferimento. Avvio apprendimento (normale)

Iniziare con la curva di forza grezza. Livello di guadagno 9.9, ritardo di attivazione 5 ms e tempo di misurazione 20 ms

Prendere i pezzi campione da 1/4 a 4/4. Dovrebbero essere tutte crimpature corrette per ottenere la media per il riferimento.















CFM-MX - Manuale di istruzioni - Versione 1.4.0 <u># 3 Quando è necessario l'apprendimento?</u>

Quando si cambia applicatore o materiale (connettore e cavo), occorre memorizzare la curva di forza di riferimento in CFM-MXN. Quando si richiama il numero di programma precedente, è consigliabile eseguire l'apprendimento. Dato che la forma della curva di forza può essere leggermente diversa al riposizionamento dell'applicatore, deve essere aggiornata mediante una nuova memorizzazione.

Problemi relativi alla memorizzazione

Perché si verifica un errore di apprendimento?

Se vi è una grande differenza di forza tra i pezzi di apprendimento, CFM-MXN segnala l'errore "Teach Error". Il sistema CFM include una tolleranza per i campioni di apprendimento.

[Errori di apprendimento tipici]

Il sistema non entra in modalità TEACH

Controllare il Parametro # 10 Protezione dongle. È possibile che TEACH sia impostato su [ON]. In caso affermativo, usare il Dongle e premere il pulsante **TIN**.

Dopo la crimpatura non si avvia l'apprendimento

[Modalità attivazione automatica] Il livello di rumore potrebbe essere troppo elevato. Modificarlo da 15 a un valore inferiore, passo a passo.

[Modalità attivazione manuale] Impostare il Parametro #8 Errore attivatore sistema [ON]. Controllare lo scarto tra il sensore e la slitta (< 2 mm) e la connessione.

L'apprendimento inizia ma presto si verifica un errore.



Ch1 (sinistra): misurazione di durata eccessiva

[Attivatore interruttore] La durata della misurazione è eccessiva e la precisione dei dati è bassa. Impostare il parametro #6 Misur. autom. apprendimento [ON]; apparirà un valore adatto per la curva di forza.





## CH1 (sinistra): misurazione troppo breve

[Attivatore interruttore] La durata della misurazione è troppo breve e le aree definite dalle linee di soglia (A, B, C e D verticale) sono troppo strette.

<u>Caso 3</u>



CH1 (sinistra): ritardo eccessivo e linee AB sottili

[Attivatore interruttore] II ritardo dell'attivatore è eccessivo. Inoltre, l'area A-B è troppo stretta.

### <u>Caso 4</u>



CH1 (sinistra): impostazione piastre base non abbastanza rigida. Livello di rumore troppo basso.

Se la forza della pressa è "debole" a causa di un fissaggio scarso dell'applicatore o di una piastra base sporca, la curva sale e scende. Inoltre, se il livello di rumore è impostato su un livello molto basso, CFM rileva un rumore di segnale come un segnale, rendendo l'acquisizione dati instabile.

## <u>Caso 5</u>



## CH1 (sinistra): picchi non allineati

L'allineamento dei picchi in genere è necessario per allineare le curve di forza. In assenza di questo, la curva potrebbe deviare leggermente verso destra o sinistra. Inoltre, anche se viene impostato, ad esempio, sul 30% per la destra, nella curva CH1 manca la metà destra e alla fine l'allineamento dei picchi non è efficace.



Controllare anche il lato macchina e materiale.

- La tolleranza impostata è troppo piccola?
- Le condizioni della macchina non sono corrette (posizione filo, posizione terminale)?
- L'applicazione non è salda?
- La combinazione di cavo e terminale è adeguata?

## 7 Funzionamento

## 7.1 Controllo aree T1, T2 e T3









## 7.2 Controllo TD

TD = |T1| + |T2| + |T3|

TD è la somma assoluta delle differenze rispetto alla curva di riferimento.

Se T1 = -10,0 %, T2 = -12,5 % e T3 = -2,90 % il valore TD è 25,4%

Ad esempio, un piccolo errore di alimentazione mostra probabilmente errori "minimi" per T1-T3. Rientrano ancora nei limiti di tolleranza.

Se tuttavia si sommano i relativi valori assoluti, questo errore può essere rilevato. Si tratta dell'errore TD.





## CFM-MX - Manuale di istruzioni - Versione 1.4.0 7.3 Monitoraggio di picchi e guadagno

La curva di forza viene generata all'avvio della crimpatura.

Monitoraggio della forza di picco





Il livello di forza originale in genere è troppo basso. Viene amplificato a un livello adeguato. Questo rapporto di amplificazione viene definito <u>Gain</u> (guadagno) Il guadagno normale è compreso tra 5 e 15

7.4 Controllo spostamento, monitoraggio CPK



Ripetere la pressatura

Deriva del livello di forza 🗕

La forza di pressatura può essere soggetta a deriva per cause termiche o meccaniche. Viene compensata normalmente e tale livello di deriva viene controllato come spostamento (*"Shift"*). Le macchine standard mostrano ~+/- 3%. Impostazione tolleranza +/- 10%

"Shift"). Le macchine Inza +/- 10%

*CPK* è un indice statistico che mostra la capacità di produzione. Il CFM calcola il valore CPK in base ai dati dell'area T2.

7.5 Errori relativi ai dati: sovraccarico, sotto-carico, errore di spostamento, errore dati mancanti

Errore in accensione. Controllare le possibili cause di problemi e rivolgersi al produttore



Cosa è successo? Il sensore di canale è guasto.

Controllare se il cavo del sensore è stato rimosso o è rotto. Controllare il sensore. È possibile che una forza eccessiva abbia danneggiato il cristallo.



Cosa è successo? Errore della CPU.

Un'influenza esterna, ad esempio un rumore, ha interferito con la CPU o le memorie. È necessario inizializzare il sistema.

Messaggi di errore e avvisi: Premere E per reimpostare l'errore e indagare le possibili cause.



Errore dati



Suggerimento

- Prima di reimpostare l'errore, controllare attentamente il prodotto valutato come errato.
- Se l'errore di giudizio che indica come "errato" un prodotto "corretto" si verifica spesso, controllare attentamente le condizioni della macchina, del terminale e del filo. Se sono corrette, impostare un livello di tolleranza immediatamente superiore.

Error C1 OverLoad

Cosa è successo? Errore di sovraccarico (o sotto-carico). Analisi

Si è verificata una consistente variazioni di forza. Controllare se si è verificato un errore di terminali doppi, cambio livello di crimpatura, assenza filo o terminale o crimpatura. Questo è un errore molto pericoloso. Verificare attentamente prima di azzerare.

Sovraccarico: oltre +40% di variazione dal livello di forza memorizzato

Sotto-carico: meno di -40% di variazione dal livello di forza memorizzato.

Error C1 shift -10.5/10.0%

Cosa è successo? La variazione adattiva del livello di forza ha superato il limite

Analisi

Il programma CFM è progettato per compensare lievi variazioni del livello di forza dovuti alla dilatazione lineare termica della macchina. Una macchina obsoleta o il posizionamento errato dell'applicatore possono determinare una deviazione maggiore rispetto al limite di +/- 10% (programmabile). Questo può causare l'errore di spostamento. Controllare l'impostazione

dell'applicatore e la presenza di olio nel foro del sensore di forza. Per azzerare, premere



Cosa è successo? Errore dati apprendimento

Analisi

Durante il processo di apprendimento, il pezzo 2/4 è stato considerato fuori tolleranza. La tolleranza di apprendimento è programmata nel parametro #6 Apprendimento. Controllare la gualità dei campioni di

apprendimento. Se sono corretti, applicare tolleranze maggiori (Indice toll. superiore)

Cosa è successo? Nessun segnale di forza rilevato Analisi

Quando la modalità di attivazione è impostata su "SWITCH", il sistema segnala questo errore se non rileva alcun segnale di forza dopo l'uso

dell'interruttore. Controllare l'assenza di terminale, una pressione manuale che causa una pressione

troppo debole o una posizione errata del sensore di attivazione. Per azzerare, premere Se è impostata l'attivazione "AUTO", il sistema non rileva l'inizio della crimpatura se non viene rilevata una forza. Per evitarlo, la pressa automatica è programmata per ricevere un "impulso corretto" dopo la crimpatura. Impostare i parametri su EJECT, l'impulso è considerato una crimpatura "corretta". Il CFM non emette impulso in assenza di forza. Alla fine la pressa eviterà il problema dell'assenza di forza.



## CFM-MX - Manuale di istruzioni - Versione 1.4.0 7.6 Cos'è un errore nei dati?

La misurazione usa il sistema di confronto relativo. Acquisendo campioni corretti su una curva di riferimento principale durante l'apprendimento, i successivi dati di crimpatura vengono controllati in modalità operativa.

Г

Come leggere la curva di forza su ProMX	<ul> <li>Curva apprendimento (riferimento)</li> <li>Curva dati corrente</li> </ul>
CHI Prog No. 81 Hessing 1 December 1 December 1	La differenza tra la curva dati corrente e quella memorizzata è l'errore. Tali errori vengono controllati nell'area T1, T2 e T3.
Forza	Stirando la curva di apprendimento (riferimento) in orizzontale, la linea dati viene sovrapposta nello stesso modo. La differenza è l'errore e viene visualizzata in giallo.
Temp	Le aree T1, T2 e T3 vengono confrontate con la curva di apprendimento. TD è la somma di tutti gli errori (TD =  T1  +  T2  +  T3 ) in forma assoluta.

7.7 Errori nei dati e difetti di crimpatura (esempi tipici)





La curva di forza errata scende generalmente per l'intera area. La forma della forza, tuttavia, non è molto distorta. Curve simili appaiono in mancanza di fili.







Il livello di picco è normale ma l'area T1 o T2 è alta in modo anomalo perché il fusto del conduttore ha crimpato insieme l'isolante.

## Isolamento molto elevato





Quando l'isolante entra eccessivamente nella crimpatrice, il fusto del conduttore presenta trefoli rotti prima del punto morto inferiore. La forza di picco, pertanto, scende drasticamente. Questa variazione improvvisa è chiaramente visibile nella curva di forza.

## <u>Conduttore basso (1 mm)</u>





Un conduttore basso di circa 1 mm dietro l'imboccatura forma una curva molto simile ma piccola rispetto alla curva di apprendimento.



CFM-MX - Manuale di istruzioni - Versione 1.4.0 <u>Fili "pendenti"</u>





Un filo estremamente basso è detto "pendente". La curva di forza scende moltissimo.

## Trefoli fuorisciti e crimpati sul fusto







Se i trefoli fuoriescono e vengono crimpati sul fusto, la forza totale non cambia. Cambia leggermente solo il tempo di crimpatura. Quindi, la parte iniziale della curva di forza è leggermente più alta. Nell'area di misurazione, T1 è alta ma T2 e T3 sono normali.

Variazione di altezza +/-0,03 mm Altezza -0,03 mm









## 7.8 Manutenzione quotidiana per aumentare la sensibilità di rilevamento

Di seguito sono riportati alcuni esempi di controlli quotidiani che, se eseguiti correttamente, consentono di ottenere una notevole riduzione degli errori di valutazione. Anche pressa, applicatore, connettore e filo devono essere in condizioni ottimali.

## Esempio: terminale al centro e filo allineato in modo stabile.

In caso di variazione eccessiva dei dati relativi a prodotti corretti, è necessario impostare una tolleranza



superiore. I dati di crimpatura errati verranno mantenuti all'interno di questo ampio range di tolleranza. È quindi importante eseguire controlli regolari, mantenere macchine e applicatori puliti e mantenere i materiali in condizioni normali. In caso contrario, non è possibile attendersi effetti positivi dall'introduzione delle unità CFM.

## Posizione relativa di connettore e terminale

Terminale arrotolato, bell mouth mancanti, fusto del conduttore al punto più basso ecc. influenzeranno la misurazione dei dati.

Posizione terminale

Filo dritto e posizione





La punzonatura instabile di piccoli fili può mancare un bell mouth. Determina una grande perdita di forza con conseguente errore nei dati. Questo problema si verifica con

la crimpatura di connettori piccoli.

Un'altezza di crimpatura errata e il taglio con una lama non affilata possono far scendere il fusto al punto più basso. Viene giudicata come una crimpatura errata anche se l'aspetto sembra corretto.



CFM-MX - Manuale di istruzioni - Versione 1.4.0 8 Parametri utili

## 8.1 Variazione di tolleranza (1): impostazione di un altro numero di programma

Per modificare la tolleranza per  $\pm$ T1,  $\pm$ T2,  $\pm$ T3, Td e Shift, richiamare un numero di programma adeguato contenente il numero di tolleranza richiesto (per maggiori dettagli, vedere la tabella delle tolleranze. Tolleranza 2 in Parametro)

<u>II rapporto tra [Canale] – [N. programma] – [N. tolleranza] sarà illustrato nella seguente schermata di ProMX.</u>

[Canale] Il sensore della pressa 1 è C1 (Canale 1), il sensore della pressa 2 è C2 (Canale 2)

[N. programma] 30 numeri di programma da usare rispettivamente per C1 e C2.

[Menu di modifica programma in ProMX]







[N. tolleranza] Tutti i valori di tolleranza sono configurati con un numero. Esistono in totale 20 schemi predisposti nella tabella delle tolleranze.

Canale	C1		
N. programma	Prog. 1	Prog 2 Prog 30	Prog 3
N. tolleranza	Tolleranza n. 1 T1, T2, T3 e Td tol. Valore limite spostamento Valori di tolleranza automatica	Tol 2	Tol 3Tol 20



## 8.2 Variazione di tolleranza (2): modifica della tolleranza nella tabella delle tolleranze

È possibile impostare un valore di tolleranza speciale nella tabella delle tolleranze. Entrare in modalità parametri e selezionare [2. Tolleranza]. Scegliere [Indice tolleranza] (numero tolleranza) e impostare valori appropriati nelle pagine del menu. I numeri di tolleranza da 1 a 15 contengono valori predefiniti. Il n. 1 corrisponde alla tolleranza minima, 5 alla tolleranza standard, 7 a una tolleranza lieve e 15 alla tolleranza massima. I numeri da 16 a 20 possono essere programmati liberamente dagli utenti.

(	Tabe	ella tolle	ranze	[Impost	tazione r	nanuale	
	Ν.	Toller	anza ma	nuale (%	6)		
		+T1	+T2	+T3	TD	Sposta	
	1	17.0	6.0	2.0	25.0	8.0	
l valori	2	19.0	7.0	2.5	25.0	8.0	
standard	3	21.0	8.0	3.0	25.0	8.0	→ Tolleranza stretta
sono	4	23.0	9.0	3.5	30.0	8.0	
preconfigurati	5	25.0	10.0	4.0	30.0	10.0	C Standard
· · ·	6	26.0	11.0	4.5	30.0	10.0	
	7	27.0	12.0	5.0	30.0	10.0	🗁 Tolleranza
	8	28.0	13.0	5.5	35.0	10.0	
	9	29.0	14.0	5.5	35.0	12.0	
	10	30.0	15.0	6.0	35.0	12.0	
	11	32.0	16.0	6.0	40.0	12.0	
	12	34.0	17.0	6.5	40.0	12.0	
	13	36.0	18.0	6.5	40.0	14.0	
	14	38.0	19.0	7.0	45.0	14.0	🦾 Molto elevata
	15	40.0	20.0	8.0	50.0	14.0	
	16						
	17						
	18						Impostazione
	19						libera dell'utente
	20						

[Tabella indici di tolleranza in ProMX]

ol index 3 → Manual T1 - Tol 200 ☆ ☆ T1 + Tol 200 ☆ ☆ T2 - Tol 80 ☆ ☆ T2 + Tol 80 ☆ ☆ T3 - Tol 40 ☆ ☆ T3 + Tol 40 ☆ ☆ Shit T0 80 ☆ ☆ T0 294 ☆ ☆ Auto Tol T1 Sigma 42 ☆ Min 100 ☆ ☆ Max 250 ☆ ☆ T3 Sigma 22 ☆ Min 100 ☆ ☆ Max 250 ☆ ☆ T3 Sigma 24 ☆ Min 100 ☆ ☆ Max 250 ☆ ☆		
Manual T1 -Tol 200 금 및 T1 +Tol 200 금 및 T2 -Tol 80 금 및 T2 +Tol 80 금 및 T3 -Tol 40 금 및 T3 +Tol 40 금 및 Shit 80 금 및 T0 23.4 금 및 Auto Tol T1 Sigma 42 금 Min 100 금 및 Max 250 금 및 T2 Sigma 24 금 Min 100 금 및 Max 250 금 및	ol index	3 -
Shit         TD           80 ± z         234 ± z           Auto Tol         71 Sigma 42 ± Min 10.0 ± z         Max 25.0 ± z           T2 Sigma 32 ± Min 10.0 ± z         Max 25.0 ± z           T3 Sigma 24 ± Min 10.0 ± z         Max 25.0 ± z	tanual T1-Tal 20.0 소 및 T2-Tal 8.0 소 및 T3-Tal 4.0 소 및	T1 +Tol 200 소 % T2 +Tol 8:0 소 % T3 +Tol 4:0 소 %
	80 ± 2 11 Signa 42 ± 12 Signa 32 ± 13 Signa 24 ±	10 [234 날 <sub>2</sub> ] Min [100 날 <sub>2</sub> ] Max [250 날 <sub>2</sub> ] Min [100 날 <sub>2</sub> ] Max [250 날 <sub>2</sub> ] Min [100 날 <sub>2</sub> ] Max [250 날 <sub>2</sub> ]

[Impost. tolleranza nei parametri CFM]

2.Tolerance 2. Tolerance Tol Index 16 Tol Index 16 T1-TOL [99.9]% Tol Index 16 T1 +TOL [25.0]% Tol Index 16 T2 +TOL[10.0]% Tol Index 16 T3 -TOL[3.5]% Tol Index 16 T3 +TOL[3.5]% Tol Index 16 Td TOL [30:0]% Tol Index 16 T1 Max (25:0)9 index 16 Sigma [4.0] Tol Index 16 T3 Sigma [3.0] T3 Min [10]9



CFM-MX - Manuale di istruzioni - Versione 1.4.0 <u>Tolleranze automatiche</u>

Nel calcolo della deviazione dei dati dei campioni in entrata in FIFO, vengono monitorati i valori di deviazione in T1, T2 e T3. È possibile impostare un fattore di moltiplicazione e la deviazione standard per formare la tolleranza in + o in – per T1, T2 o T3 rispettivamente. Min% e Max% sono limiti per impedire che i valori di tolleranza superino il livello iniziale.

## 8.3 Ritardo e tempo di misurazione [Attivazione interruttore] [Misur. auto [OFF]]

"Delay" consente di regolare il tempo di avvio della misurazione. Posizionare l'interruttore di attivazione vicino alla posizione inferiore della slitta e infine regolare il tempo di avvio impostando "Delay" su un valore compreso tra 0 e 10 ms. Non è consigliabile impostare un valore "Delay" più lungo. Impostare il



tempo di misurazione su un valore compreso tra 15 e 150 ms. Con un tempo di misurazione breve si ottiene una curva di forza ampia, mentre con un tempo lungo la curva è piccola.



## 8.4 Misurazione curva completa o semi-curva

Quasi tutti gli errori nei dati di crimpatura si verificano nella prima metà della crimpatura quando l'aggraffatrice scende e applica la forza per crimpare fili e isolanti a conduttore e fusti di isolamento. E non si verificano errori quando l'aggraffatrice sta per lasciare il punto morto inferiore. Quindi, per controllare l'errore in modo più preciso, selezionare la misurazione della "semi-curva".

Semi-curva: 24 ms Ritardo: 0 ms [Attivazione interruttore] [Misur. auto ON]

Curva completa: 67 ms Ritardo: 7 ms

[Attivazione interruttore] [Misur. auto OFF]



La modalità di attivazione automatica può selezionare solo la modalità di misurazione automatica.

E la modalità di attivazione automatica può selezionare la modalità semi-curva o curva completa.

No. 1 Conception	8
Silpat Halan P. Koro F. Swetch Noise Level [15] (2) (2) (2) Carve P. FBL C. HALF	Standaritium         Implementation         Implement
K Baget     OFA      C1     F 2000     F 2010     F 201     F 20     F 20	E System Adapter IV OK I BY AdapTere [고 ::] etc. Adaptered IV OK I BY Tagge Enc I BY Tagge Enc I BY OF Antificial IV ::] 4 Antificial IV ::] 4 To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I BY Tagge Enc I By Tagge Enc I To File I DY Tagge Enc I By Tagge E
13. Dang Public Read: C ON /F OFF 15ACH C ON PMI C ON /F OFF PMS C ON	5 017 5 017 08. Center

La modalità di attivazione mediante interruttore pitò selezionare la modalità di misurazione automatica. E può selezionare la modalità curva completa o semi-curva.

Tuttavia, se si seleziona [Misurazione automatica OFF], occorrerà impostare manualmente il ritardo e il tempo di misurazione.

The American	
Lingui (* Auto & Builton Resetunde (*) - 01 - Care & RAL (* RAJ	C Teach In     Sequence     Sequence
4. Dapat GA () () () () () () () () () () () () ()	Perifare Dir dir Corr Adoline Dir dir dir Adoline Dir dir dir Adoline Dir d
C1 Weight (55 월 185 Valle (1986 월 187 C2 Weight (55 월 188 Valle (1986 월 187 1980 Dangt Road Read C Disk (4) DIY (1984 C DIS Read C DIS (4) DIY (1984 C DIS	F DW Carel

## 8.5 THD: linee di soglia

Per aumentare la precisione della misurazione, l'area è suddivisa in 3 aree: T1, T2 e T3. Le linee di divisione sono denominate linee THD (soglia). Esistono due modi per impostare le linee THD.

HORI: configurazione orizzontale delle linee di soglia VERT: configurazione verticale delle linee di soglia



La larghezza è il 100% dell'asse x e le linee da A a D sono marcate come percentuale (00%) di questa coordinata. Il bordo sinistro è impostato a 0% e il destro è 100%. In questo caso è necessario comprendere la dimensione della curva di forza prima di tracciare le linee A – D. Ad esempio, occorre monitorare la curva di forza su ProMX prima dell'apprendimento.



CFM-MX - Manuale di istruzioni - Versione 1.4.0 HORI: configurazione orizzontale delle linee di soglia VERT: configurazione verticale delle linee di soglia



Prendendo il picco massimo della curva di forza come

100%, tracciare una linea orizzontale al 30-40% di altezza. Quindi, prendere i punti di intersezione della curva a sinistra e destra, la cui larghezza è contata come 100% di lunghezza. Quindi tirare 30-35% a sinistra dal

THD [HOP	RI]
Liv. THD	50%
Area T1	30%
Area T2	30%

punto di intersezione a sinistra e tracciare una linea verticale, che è la linea A. E tirare 20-30% a destra dal punto di intersezione a sinistra e tracciare una linea verticale, che è la linea C. Tracciare una linea verticale al punto di intersezione a sinistra, che è la linea B. Tracciare una linea verticale al punto di intersezione a destra, che è la linea D.

Vantaggio del THD orizzontale: è possibile impostare le linee A – D in modo adeguato, a prescindere dalle dimensioni della curva.

## 8.6 Allineamento dei picchi

Le curve di forza sono soggette a deriva a sinistra e a destra. Si consiglia di impostare l'allineamento dei picchi su [ON].

Per il monitoraggio della curva completa di pressa meccanica, impostare l'allineamento al 30-35% del lato destro.

Per il monitoraggio di semi-curve o curve di servopressa, impostare l'allineamento al 70-80% del lato sinistro.



Le curve di forza sono soggette a deriva, con effetto sulla misurazione.



8.7 Impostazione del dongle

Mit Parameter		
Topol Nasoland (1) 12 1 Care & RAL C HAP	El Tanch Ja Sergin Nam. 10 (2) Part. 10 6000 ∩ 840 Der Sangle ⊂ (2) × 017 Sengels ⊂ (2) × 017	
4.0xput         CI         Finite         Finit         Finit         Finit	B Types         Adaptes         If (N = 1 OF Adaptes)         Adaptes         If (N = 1 OF Adaptes)         Adaptes         If (N = 1 OF Adaptes)         If (N = 1 OF Adaptes) <th (n="1" adapt<="" of="" td=""></th>	
다. Yong Y 10 - 의 44 Yeb (1986 의 er 다. Yong Y 10 - 의 44 Yeb (1986 의 er 19 Doug Plat Read - Coll & OY (1965 - Coll Not - Coll & OY (1965 - Coll Not - Coll & OY	s ger s ger DK Canol	



La chiave dongle consente di programmare la funzione da proteggere. Impostare ad esempio RESET e TEACH su OFF per evitare Pass e Parametri.

Allineamento Sinistra ○ Destra Allinea a 75 %





## 9 Elenco parametri











## 10 CE – Declaration of Conformity

# (+

Dichiarazione di conformità CE EU Declaration of Conformity

Società: The Company: Mecal S.r.l. Strada per Felizzano 18 15043 Fubine (AL) ITALIA

Crimp Force Monitor

Descrizione prodotto: Product

Denominazione tipo: Type:

CFM-MX10N; CFM-MX20N CFM-MX10N, CFM-MX20N

Sistema di controllo della forza di aggraffatura

Il prodotto descritto è conforme alle disposizioni della Direttiva:

The above mentioned product complies with the regulations of the directives and amendments:

## 89/336/CEE e 73/23/CEE

"Direttiva del Consiglio concernente il ravvicinamento delle legislazioni degli Stati membri relative alla compatibilità elettromagnetica e bassa tensione"

"Directive of the European Council for approximation of the law of the EEC members about electromagnetic compatibility and low voltage."

attraverso osservanza delle seguenti norme:

by adhering to the following standards:

CEM:

EN 55022 (Classe A): Caratteristiche dei radiodisturbi, valori limite e prove Test emissioni (Classe A)

EN 50081-2/CISPR 16 (1977):

1. IEC 801-2: Scarica elettrostatica

2. IEC 801-3: Radiofreguenza, campo elettromagnetico

3. IEC 801-4: Transitori rapidi, porte di alimentazione c.a. e cavi di segnale

## EN 60204-1 (VDE 0113-1): 1998-11

Sicurezza delle macchine; equipaggiamento elettrico delle macchine, parte 1: Principi generali Direttiva Macchine

Il responsabile per la presente dichiarazione:

This declaration is submitted by:

(Luogo, data) Place, Date

Amministratore delegato General Manager